

(11) Publication number:

05-198090

(43) Date of publication of application: 06.08.1993

(51)Int.CI.

G11B 20/04 HO3G 3/20

HO3G

(21)Application number: 04-027500

(71)Applicant : SONY CORP

(22)Date of filing:

20.01.1992

(72)Inventor: KAN TOSHIYA

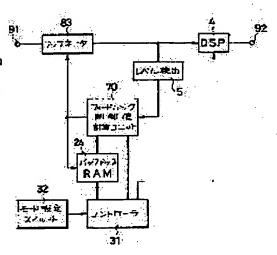
TANAKA MASATO

HASHIMOTO MITSUO TAKAHATA HIROSHI

(54) LEVEL CONTROL CIRCUIT

(57)Abstract:

PURPOSE: To make level adjustments of high quality which are small in initial distortion rate and level variation even if operation modes are switched. CONSTITUTION: A controller 31 stores a backup RAM 24 with the control value from a control value calculation unit 70 right before the modes are switched with a mode changeover switch 32, and uses the control value stored in this backup RAM 24 as the initial value of an attenuator 83 after the mode switching.



LEGAL STATUS

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]



[Date of requesting appear ainst examiner's decision of rejection]
[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office



(19)日本国特許庁 (JP) (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出願公開番号

特開平5-198090

(43)公開日 平成5年(1993)8月6日

(51)Int.Cl.5

庁内整理番号 識別記号

FI

技術表示箇所

G11B 20/04 H 0 3 G 3/20 101 Z 9294-5D

A 7350-5 J

3/30

E 7350-5 J

審査請求 未請求 請求項の数1(全 20 頁)

(21)出顯番号

特願平4-27500

(22)出顧日

平成 4年(1992) 1月20日

(71)出願人 000002185

ソニー株式会社

東京都品川区北品川6丁目7番35号

(72)発明者 韓 敏哉

東京都品川区北品川6丁目7番35号 ソニ

一株式会社内

(72) 発明者 田中 正人

東京都品川区北品川6丁目7番35号 ソニ

一株式会社内

(72)発明者 橋本 充夫

東京都品川区北品川6丁目7番35号 ソニ

一株式会社内

(74)代理人 弁理士 小池 晃 (外 2 名)

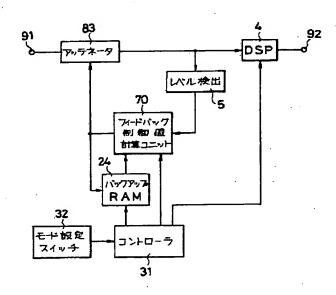
最終頁に続く

(54)【発明の名称】 レベルコントロール回路

(57)【要約】

【構成】 コントローラ31は、モード切換スイッチ3 2 でのモード切り換え直前の制御値計算ユニット70か らの制御値をバックアップRAM24に記憶させ、モー ド切り換え後に、このバックアップRAM24に記憶さ れた制御値をアッテネータ83の初期値として用いる。 【効果】 操作モードを切り換えても初期の歪み率が小

さく、また、レベルの変化等も少なくない高品位のレベ ル調整が可能となる。



10

20



【特許請求の範囲】

【請求項1】 入力信号の信号レベルを調整する可変利 得手段と、

上記可変利得手段の出力レベルに基づいて当該可変利得 手段での信号レベル調整のための制御値を計算する制御 値設定手段と、

各種操作に対応した操作モードを認識するモード認識手 段と、

上記モード認識手段で上記操作モードを認識することに 対応して上記操作モードが切り換わる直前に上記制御値 設定手段で設定された制御値を記憶する制御値記憶手段 とを有し、

上記操作モードが切り換わった時には、上記制御値記憶 手段に記憶された制御値を初期値として上記可変利得手 段で信号レベル調整を行うことを特徴とするレベルコン トロール回路。

【発明の詳細な説明】

[0001]

【産業上の利用分野】本発明は、例えばオーディオ信号 等のレベルをコントロールするレベルコントロール回路 に関するものである。

[0002]

【従来の技術】従来より、例えばテープレコーダ等で磁気テープにオーディオ信号を記録する際には、入力されたオーディオ信号のレベルをコントロールすることで上記磁気テープに対する記録信号レベルを最適化する。この場合は、一般に入力信号をAGC (オートゲインコントロール) 回路を介して記録系に供給するように構成し、この構成により記録系の磁気ヘッドに対して最適な録音電流が流れるようなレベルコントロールを行うようにしている。

[0003]

【発明が解決しようとする課題】ところで、上記AGCが適用される従来のテープレコーダおいて、通常、例えば、RECスタート時(例えば、REC PAUSE、REC PLAY PAUSE等)等のモードの切り換えを行う場合の上記AGCの初期値(初期ゲイン)は、子め設定されたある固定値が用いられている。

【0004】しかし、上述したように、AGCの初期ゲインとして予め設定された固定値を使用すると、例えば 40 如何にAGCの時定数を速くしたとしても、初期の数秒間は歪み率が増加したり、音量が小さくなったり、また、音楽の途中で音量が変化する等の問題が発生する。したがって、当該テープレコーダにより記録された会話や音楽等の品位を著しく低下させてしまう。

【0005】そこで、本発明は、上述のような実情に鑑みて提案されたものであり、操作モードの切り換え時であっても、初期の歪み率が小さく、また、音量の変化等も少ない高品位のレベル調整が可能なレベルコントロール回路を提供することを目的とするものである。

[0006]

【課題を解決するための手段】本発明のレベルコントロール回路は、上述の目的を達成するために提案されたものであり、入力信号の信号レベルを調整する可変利得手段と、上記可変利得手段の出力レベルに基づいて当該可変利得手段での信号レベル調整のための制御値を計算する制御値設定手段と、各種操作に対応した操作モードを認識するモード認識手段と、上記モード認識手段で上記操作モードを認識することに対応して上記操作モードが切り換わる直前に上記制御値設定手段で設定された制御値を記憶する制御値記憶手段とを有し、上記操作モードが切り換わった時には、上記制御値記憶手段に記憶された制御値を初期値として上記制御値設定手段に初期値として供給された上記制御値を上記可変利得手段での信号レベル調整のための制御値として用いるようにしたものである。

2

【0007】すなわち、本発明のレベルコントロール回路は、上記操作モードを切り換える直前の可変利得手段への制御値を記憶しておき、この記憶された制御値をモード切り換え後の次の回に使用する初期値として上記可変利得手段に送るようにしたものである。

【0008】更に、本発明においては、上記モード切り 換え直前の制御値が、非常識な値である場合を考慮し て、上記制御値記憶手段から出力される制御値を制限 し、これを初期値とすることも可能である。

[0009]

【作用】本発明のレベルコントロール回路によれば、操作モードの切り換え直前の制御値を、操作モード切り換え後の可変利得手段への初期値とするようにしているため、操作モード切り換え後のAGCにおけるゲインの変動を最小限に抑えることができる。

[0010]

【実施例】以下、本発明の実施例を図面を参照しながら 説明する。

【0011】本発明の実施例のレベルコントロール回路 は、図1に示すように、入力端子91を介して供給され る入力オーディオ信号の信号レベルを調整する可変利得 手段であるアッテネータ83と、上記アッテネータ83 の出力レベルに基づいて当該アッテネータ83での信号 レベル調整のための制御値を計算する制御値設定手段と しての制御値計算ユニット70と、例えば、RECスタ ート時 (例えば、REC PAUSE, REC PLA Y PAUSE等を含む)の各種操作を行うモード設定 スイッチ32と、上記モード設定スイッチ32での各種 操作に対応した操作モードを認識するモード認識手段と してのコントローラ31と、上記コントローラ31で上 記操作モードを認識することに対応して上記操作モード が切り換わる直前に上記制御値計算ユニット70で設定 された制御値を記憶する制御値記憶手段としてのバック 50 アップRAM24とを有し、上記操作モードが切り換わ

Š

った時には、上記バックアップRAM24に記憶された 制御値を初期値として上記制御値計算ユニット70に供 給し、当該制御値計算ユニット71に初期値として供給 された上記制御値を上記アッテネータ83での信号レベ ル調整のための制御値として用いるようにしたものであ る。

【0012】すなわち、この図1において、入力端子91に供給された入力オーディオ信号は、上記アッテネータ83で例えば減衰される。このアッテネータ83の出力は、当該アッテネータ83の出力信号のレベルを検出する(具体的にはピークレベルを検出する)後述するレベル検出回路5でレベル検出された後、上記制御値計算ユニット70に送られる。当該制御値計算ユニット70は、上記レベル検出回路5からのレベル検出信号に基づいて上記アッテネータ83でのレベル調整のための制御値を計算し、上記アッテネータ83に送る。当該アッテネータ83でレベル調整が行われた信号は後段のDSP(ディジタル・シグナル・プロセッサ)4に送られ、当該DSP4で処理された後、出力端子92から出力される。

【0013】ここで、図1の構成は、例えばテープレコーダ等に適用されるレベルコントロール回路であり、したがって、当該テープレコーダのRECスタート時(例えば、REC PAUSE, REC PLAY PAUSE等)等の各種操作を行うモード設定スイッチ32が設けられている。当該モード設定スイッチ32からの各種操作モードに対応する信号は、上記コントローラ31に送られる。このコントローラ31は、上述したように、上記モード設定スイッチ32での各種操作に対応した操作モードを認識すると共に、操作モードが切り換えるりれる直前の上記制御値計算ユニット24の制御値を上記バックアップRAM24に保持させるようにするものである。

【0014】すなわち、上記バックアップRAM24には上記制御値計算ユニット70から出力される制御値が常時記憶されるようになされており、上記コントローラ31は上記モード設定スイッチ32でのモード切り換えを検出したならば、当該モード切り換え直前に上記バックアップRAM24に記憶された制御値を保持させるように制御している。なお、当該コントローラ31は、上40記制御値計算ユニット70及びDSP4も制御している。

【0015】次に、上記モード設定スイッチ32でモードが切り換えられた後は、上記コントローラ31が上記バックアップRAM24を制御して、当該バックアップRAM24から上記モード切り換え直前に記憶された制御値を出力させる。このバックアップ24から出力された制御値は、上記制御値計算ユニット70へ供給される。当該制御値計算ユニット70は、上記コントローラ31によって制御され上記モード切り換え直後には上記50

バックアップRAM24から供給された制御値を上記アッテネータ83への初期値として出力する。

【0016】上述のように、本実施例のレベルコントロール回路においては、AGCの初期値に前回の最後(モード切り換え直前)の制御値を採用するようにしたことにより、モード切り換えによるAGCのゲインの変動を最小限に抑えることが可能となる。すなわち、上記モー

ド切り換え直前の制御値は、既に適正値である確立が高く、したがって、当該モード切り換え直前の制御値を初期値としてレベルコントロールを行うことでテープレコーダにおける録音初期の歪みやレベル変動を少なくすることができる。このように、本実施例のレベルコントロール回路によれば、煩雑なレベル設定が不要でかつ、テープレコーダに適用した場合に高品位の録音を実現することが可能となる。

【0017】以下、図1に示す本実施例の構成を、例えばディジタルテープレコーダに用いられるレベルコントロール回路に適用した図2を用いて具体的に説明する。なお、この図2において、図1と同じ構成要素には同一の指示符号を付している。また、この図2の構成は、AGCのみならず、マニュアルゲインコントロールも可能であり、このマニュアルゲインコントロールとAGCが切り換えられるようになっている。

【0018】この図2において、上記マニュアルゲインコントロールモードとAGCのモードの切り換えは、マニュアル/AGCのモードに応じて切り換えられるスイッチ41、42の被切換端子をAGCモード側の被切換端子側或いはマニュアルゲインコントロールモード側の被選択端子側に切り換えることで実現される。先ず、AGCのモードの構成について説明する。

【0019】すなわち、この図2において、例えばマイクロホン入力やライン入力のアナログオーディオ信号が上記入力端子91に供給され、上記アナログアッテネータ1に送られる。上記アナログアッテネータ1は、上記端子91からのアナログのオーディオ信号を任意に例えば減衰(マクロゲイン制御)して、次段のA/Dコンパータ2へ送る。上記アナログアッテネータ1は、2dBステップでアッテネート値が設定されるようになっている。なお、このアッテネータは本来の目的の他に、入力動作範囲を広くすることも目的としている。

【0020】上記A/Dコンバータ2は、上記アナログアッテネータ1によりプリアッテネートされたアナログオーディオ信号を、ディジタル信号に変換する。当該ディジタル信号は、次のディジタル乗算器3に送られる。【0021】当該ディジタル乗算器3は、アナログアッテネータ1で調整しきれなかった細かいゲインを調整する。すなわち、当該ディジタル乗算器3は、上記A/Dコンバータ2でディジタル変換されたオーディオ信号に1以下の係数を乗算して数値を小さくする(アッテネート)ものであり、上記アナログアッテネータ1の2dB



ステップの間を補間して細かなレベル調整を行うために使用されるものである。上記ディジタル乗算器 3 は約0.25 d Bステップの分解能に設定されている。また、例えば、後述するマニュアルゲインコントロールモードにおいて、フェードアウト等のように大きく減衰させる場合には、当該ディジタル乗算器 3 でも減衰させることによって、A/Dコンバータ2のノイズも含めて減衰させることができる。なお、この図2においては、上記アナログアッテネータ1とディジタル乗算器 3 (A/Dコンバータ2を含む)が図1のアッテネータ83に対 10

【0022】上記ディジタル乗算器3の次段のDSP(ディジタル・シグナル・プロセッサ)4は、前段の構成で変換されたディジタル信号を更に加工して例えば磁気テープ等の記録媒体に記録する信号を形成する。このDSP4の出力は出力端子92から出力されて、図示を省略する後段の記録系の構成により磁気テープ等に記録される。

応している。

【0023】なお、オーディオ信号は、上記アッテネータからDSP4の経路だけを通る。図2における他の構成要素は、全てアッテネータの制御値を形成するための構成(後述するピーク検出回路5の入力側以外)で、当該他の構成要素は例えば1/50秒に1回の処理を行う。また、本実施例では、オーディオ信号系がハードウェアで構成され、それ以外は全てソフトウェアで構成されているが、各部分はソフトウェア, ハードウェアの何方でも構成可能である。

【0024】ここで、AGCを行うため、上記アッテネータでゲイン調整されたオーディオ信号をピーク検出回路5、対数圧縮回路6、モノラル化回路7に通してこれ 30を測定レベルとする。すなわち、先ず上記ディジタル乗算器3の出力は、ピーク検出回路5に送られる。なお、この図2では当該ピーク検出回路5が図1のレベル検出回路5と対応している。

【0025】上記ピーク検出回路5は、前段の構成で変換されたディジタルデータを一定時間(例えば20msec)毎に区切って、その区間の最大音量を検出し、これをAGCを行うための今回のディジタルオーディオレベルの代表とする。当該ピーク検出回路5の出力は対数圧縮回路6に送られる。

【0026】上記対数圧縮回路6は、上記ピーク検出回路5で検出した値(ピーク値)を、人間の聴覚特性に合わせて対数変換するものである。本実施例においては、いわゆる折線近似のフローティングフォーマット(指数部は対数なのでこれに仮数部を連結したもので、MSBは非伝送)で近似している。ここで、上記対数圧縮回路6においては、上記折線近似用のフローティングフォーマットをそのまま使用している。したがって、指数部がゼロになると、それ以下のビットはリニアなので実際の対数とは大きく違ってしまう。そこで、指数部がゼロの50

場合は、指数部がマイナス方向に折線近似のような圧縮をして、誤差が異常に大きくならないようにしている。なお、折線近似では、指数部に相当する部分はマイナスにならないが、真の指数表現ではマイナスの値になる。この対数圧縮回路6の出力はモノラル化回路7に送られる。また、この対数圧縮回路6の出力は、レベルメータ用にも使用される。

【0027】上記モノラル化回路7は、上記対数圧縮回路6から供給されたステレオのLチャンネル、Rチャンネルの値のうちの大きい方の値を出力する。すなわち、AGCでは、L,Rの左右のチャンネルのゲインを別々に制御すると定位が崩れるので、測定、制御共に左右共通とするために当該処理を行う。したがって、測定値は、モノラル(大音量重視なので左右大きい方)となる。当該モノラル化回路7の出力は逆バックラッシュ回路8に送られる。

【0028】当該逆パックラッシュ回路8は、AGCの ための後述するフィードバックループ系に挿入したパッ クラッシュ要素 (パックラッシュ回路14) によって、 系が不必要な振動をしないように、あたかも線形である ように見せかけるバックラッシュの補正を行うものであ る。すなわち、前回アッテネータを設定したとき(或い は前前回の場合もある)には、後述するバックラッシュ 回路14でのバックラッシュ分だけ差を含んで設定して ある。したがって、その分測定されたピークレベルは大 きな又は小さな値となっているので上記バックラッシュ 量を加算してバックラッシュ処理をしない場合のピーク レベルを計算する。このことにより、フィードバックル ープ内に不感帯要素が無いように見え、不感帯部分を行 ったり来たりする不必要な振動を抑えることができる。 この逆バックラッシュ回路8の出力は、フィードバック ループ系のフィードバックユニット(図1の制御値計算 ユニット70に対応する)のリミッタユニット11,ノ ーマルユニット12, 基本ユニット13に送られる。

【0029】上記リミッタユニット11は、突然の大入力に対応して、最も速く(例えば0.1秒以下)反応するフィードバックユニットである。

【0030】上記ノーマルユニット12は、音楽等の通常の音量の変化に対応して、中程度の速度(例えば1~10秒程度)で反応するフィードバックユニットである。また、ライン入力時と、マイク入力時とでその特性が切り換わるものである。ここで、上記ライン入力と上記マイク入力に応じて切り換わる特性とは、後述するように、上下の動作レベル、上下のフィードバックループゲイン、アタック時定数、リカバリ時定数等である。

【0031】上記基本ユニット13は、音源等の違いによる音量の差に対応して、最も低速度(例えば10~100秒程度)で反応するフィードバックユニットである。また、このユニットにおいても、ライン入力時とマイク入力時とでその特性が切り換わる。

40



【0032】なお、この図2においては、上記ライン入 力に対応するブロックを図中しで示し、マイク入力に対 応するブロックを図中Mで示している。

【0033】上記リミッタユニット11, ノーマルユニ ット12,基本ユニット13の各フィードバックユニッ トでの計算を行い、これらリミッタ,ノーマル,基本の 各ユニットの出力を加算したものをAGCにおけるアッ テネータの制御値として出力する。なお、このフィード バックユニットの詳細については後述する。

【0034】また、上記モノラル化回路7の出力は、無 *10* 音検出回路10にも送られる。当該無音検出回路10 は、入力が無音であるかどうかを検出する回路であっ て、無音を検出した時には無音フラグを変化させる。当 該無音フラグは、上記各フィードバックユニット11, 12, 13で使用される。例えば、現在のアッテネータ の値とピーク検出回路5の値から、現在入力されている 信号の絶対レベルを計算{絶対レベル=ピークレベル (対数) +アッテネーション (対数) } して、これが例 えば一定値以下ならば、各フィードバックユニット1 1, 12, 13の内部にある後述するLPFの入力をゼ ロにする。これにより、例えば音楽の曲間でAGCのボ リュームを不必要に上げてしまうことを防止する。すな わち、上記フィードバックユニットは、上記無音検出回 路10からの無音フラグ(無音検出信号)を受けて、上 記アッテネータでの信号レベル調整の速度を遅く若しく

は停止 (ホールド) させるようにしている。

【0035】具体的に言うと、本実施例のレベルコント ロール回路において、上記無音検出回路10は、例えば 図3のAに示すように入力オーディオ信号の信号レベル と所定の無音検出レベル(例えば-40dB)とを比較 して、この比較により例えば音楽の曲間のように上記入 力オーディオ信号レベルが上記無音検出レベル以下(或 いは無音検出レベルより低くなった場合)となったこと を検出したならば、当該無音検出回路10から図3のB に示すような無音フラグ(無音検出フラグ)を出力す る。なお、この無音検出回路10では、無音検出を正確 にするために、例えば上記入力オーディオ信号レベルが ある基準レベル (例えば0 d B) 以下でかつ上記無音検 出レベル以下の場合のみ上記無音フラグを出力するもの とすることも可能である。

【0036】この無音検出回路10からの無音フラグ は、上記フィードバックユニットに送られる。当該フィ ードバックユニットにおいては、上記無音フラグを受け ると、上記音楽の曲間のように入力オーディオ信号の信 号レベルが非常に低いものであっても、AGCのループ ゲインを急激に上げることはせずに、図3のCに示すよ うにAGC動作を遅くしたり、或いはホールドするとこ で、上記アッテネータにおける急激なレベル上昇を防ぐ ようにしている。

バックユニットは、上記無音検出回路10からの無音フ ラグを受けたならば、上記アッテネータから基準レベル の入力があった場合と同じように当該アッテネータを制 御するものとすることも可能である。この場合、本実施 例のレベルコントロール回路は本来の時定数(すなわち ループゲインで短縮されていない時定数)でレベル調整 を行うことになるので、無音部分であっても急激にレベ ルを上昇させてしまうようなことはない。

【0038】なお、図3のDには、比較のため本実施例 のように無音検出に応じてAGCの動作を遅くしたり或 いはホールドしたりしない従来例の場合の可変利得手段 による急激なレベル上昇の様子を示している。

【0039】上記各フィードバックユニット11,1 2,13の出力は、加算器44で加算された後、バック ラッシュ回路14に送られる。当該バックラッシュ回路 14は、各フィードバックユニット11,12,13で 計算された出力に不感帯を付け、入力の細かな変動に対 して後段のアッテネータが動作して不自然な音にならな いようにするものである。なお、このパックラッシュ回 路14における動作の詳細については後述する。

【0040】上記バックラッシュ回路14及び逆パック ラッシュ回路8の間に設けられる遅延器15は、オーデ ィオ信号レベルが下降時にはピーク検出される時刻に1 サンプル時間遅れが生ずるので、当該レベル下降時のみ 1サンプル時間遅延を行うためのものである。すなわ ち、上記ピーク検出回路 5 で検出されるピークレベル は、オーディオ信号が増加中の時で一回前、減少中の時 で二回前のアッテネータ値での値を観測している。この ため、逆バックラッシュ回路8で補正するバックラッシ ュ値もオーディオ信号の増加時は一回前のバックラッシ ュ値を、減少時は二回前のバックラッシュ値を使用しな ければならない。遅延器15を介することでこの処理が 実現されている。なお、この遅延器15によるバックラ ッシュ遅延の詳細については後述する。

【0041】上記レベル下降を検出するのがレベル上昇

/下降判定回路 9 である。当該 レベル上昇/下降判定回 路9は、遅延器15での遅延を切り換えるために、オー ディオ信号レベルを測定して次回の逆パックラッシュの ために上昇/下降に応じたフラグを立てるものである。 【0042】また、上記パックラッシュ回路14の出力 は、AGC側の被切換端子が選ばれたスイッチ41を介 してオフセット加算回路16に送られる。当該オフセッ ト加算回路16には、ある基準入力に対して上記フィー ドバックユニットの計算値がゼロになる場合のために減 衰量を予め任意に決定してあり、上記パックラッシュ回 路14を介したフィードバックユニットからの計算値に 対してこの予め決定してある減衰量を加算するものであ る。言い換えると、オフセット加算とは、基準入力値を 入力した時のアッテネータ値(制御値)であり、設計時 【0037】また、本実施例においては、上記フィード 50 に決定する値であって基準より上げられるゲインであ

40

10



る。なお、本実施例では上記オフセット加算により上げ られるゲインを例えば10dBとしている。当該オフセ ット加算回路16の出力はアッテネータ動作範囲制限回 路17に送られる。

【0043】上記アッテネータ動作範囲制限回路17 は、アッテネータのボリュームの動作範囲内に上記制御 値を制限するものである。すなわち、アッテネータ動作 範囲制限回路17では、ループゲイン等の設定によって はアッテネータの動作範囲を越える制御値が計算される のでこれを制限する。

【0044】上記アッテネータ動作制限回路17の後段 の四捨五入回路18は、各フィードバックユニットで計 算された値の桁数と、アッテネータの分解能とが合わな い場合に、この合わない部分を切り捨てる丸めを行うも のである。具体的に言うと、当該四捨五入回路18で は、後段のアッテネータの制御値の量子化による誤差を 2分の1にする。また、この値は上記無音検出回路10 に送られここで無音検出にも使用される。当該四捨五入 回路18の出力が前記ディジタル/アナログ分配回路1 9に送られる。

【0045】当該ディジタル/アナログ分配回路19 は、上記アナログアッテネータ1とディジタル乗算器 (ディジタルアッテネータ) 3との連係を取るためのア ッテネート量の分配を行うものである。すなわち、当該 ディジタル/アナログ分配19では、上記四捨五入回路 18の出力をアナログの分解能で切り捨てたものをアナ ログアッテネータ1の制御値とし、また、それ以下をデ ィジタル乗算器(ディジタルアッテネータ) 3 への制御 値として分配する。具体的に言うと、本実施例では、ア ナログアッテネータ1の分解能は2dBで、ディジタル 乗算器3の分解能を0.25dBとしているので、上記 アナログアッテネータ1に対しては2 d Bステップとな る制御値を、ディジタル乗算器3に対しては上記2dB ステップの中を0.25dBステップで埋めるような制 御値を分配する。なお、図示は省略しているがディジタ ル側では、上記A/Dコンバータ2による時間遅れがあ るので、変化時刻がアナログアッテネータ1と一致する ように適当なディレイを入れている。

【0046】上記ディジタル/アナログ分配回路19と ディジタル乗算器3との間には、逆対数変換回路20が 挿入接続されている。当該逆対数変換回路20は、対数 圧縮された制御値をリニアな数値に直し、ディジタル乗 算器3でアッテネータの動作がなされるようにするため の変換器である。すなわち、当該逆対数変換回路20 は、上記ディジタル/アナログ分配回路19から出力さ れたディジタルアッテネータ(ディジタル乗算器3)の 制御値が対数で表現されているので、これを上記ディジ タル乗算器3でアッテネートを行うためにリニアな比の 量に変換している。

バックユニットからの制御値がバックアップRAM24 に常時保持されるようになっている。 当該バックアップ RAM24は、次回のAGC動作の初期値として、電源 OFF後も値を保持するためのメモリである。すなわち 例えば、セットの電源がONになった時には、上記バッ クアップRAM24から上記手動調整レジスタ22にデ ータが転送される。このバックアップRAM24は、ラ イン入力時とマイク入力時でその記憶場所が切り換わる (図2のブロックL及びM)。

10

【0048】更に、このバックアップRAM24に記憶 される制御値には、上記リミッタユニット11の出力も 加算されるようになっている。すなわち、リミッタユニ ット11は、瞬時の大入力に対応しており平均的なレベ ルを表現していないため、次回AGCの初期値には、現 在の制御量から上記リミッタユニット11からの制御値 を引いた値を使用するようにする。具体的に言うと上記 バックアップRAM24には、減算器45によりアッテ ネータの制御値の元の値からリミッタユニット11の制 御値の分を引いた値を、更に四捨五入回路21でバック 20 アップRAM24のメモリのビット幅(実施例では例え ば8ビット)に切り捨てて丸められたデータが記憶され るようになっている。なお、リミッタユニット11は通 常動作していないと考えると、現在の制御値はバックラ ッシュの付いた値(バックラッシュ回路14の出力)と する方がより現状を現している。

【0049】上記バックアップRAM24の出力は、バ ックアップ制限回路23に送られるようになっている。 当該バックアップ制限回路23は、電源ON時の1回の みバックアップRAM24から後段の手動調整レジスタ 22に転送される値に上下別々に範囲の制限を施すもの である。また、このバックアップ制限回路23における 制限値は、ラインとマイクとでは別の値を設定できるよ うになっている (図2のブロックL及びM)。 したがっ て、上記バックアップ制限回路23によってマイク入力 とライン入力で各々別々に範囲制限がなされることにな る。更に、現在のマイク/ラインの入力モードにかかわ らず、マイク入力とライン入力とも両方同時に転送され

【0050】ここで、本実施例の構成は、マニュアルゲ インコントロールも可能となっている。すなわち、この マニュアルゲインコントロールの場合、上記アナログア ッテネータ1は、端子43を介して供給される図示を省 略する録音ボリュームからの操作量に応じて手動調整レ ジスタ22から出力される手動制御値に基づいて、上記 アナログオーディオ信号を例えば減衰する。

【0051】すなわち、上記録音ボリュームからの操作 量は、例えば、ダイヤルの回転角データや、リモコンの ボリューム増減ボタンから出力される操作データであ り、この操作データが上記手動調整レジスタ22に送ら 【0047】また、本実施例においては、上記フィード 50 れる。上記手動調整レジスタ22には、予め上記アッテ



ネータでレベル調整を行うための制御値が保持されており、この保持された制御値の中から上記録音ボリュームの操作量に応じてアップ/ダウンされる制御値が取り出されるようになっている。また、本実施例では、前述したように、上記アナログアッテネータ1とディジタル乗算器3とを合わせてアッテネータが構成されており、したがって、これらアッテネータが上記録音ボリュームで

の操作量に対応した上記手動調整レジスタ22からの手動制御値によって制御されることで、マニュアルゲインコントロールが実現されるようになっている。なお、当 10 数子 パティータ は本来の目的の他に入力動作範囲を広く

該アッテネータは本来の目的の他に入力動作範囲を広く することも目的としている。

【0052】また、上記手動調整レジスタ22から出力される手動制御値は、上記アッテネータに供給された場合に当該アッテネータで調整される音のレベルが例えば2dBステップで変化する(すなわち飛び飛びに変化する)ような値である。この手動調整レジスタ22からの手動制御値は、ローパスフィルタ26に送られる。

【0053】ここで、上記ローパスフィルタ26は例えば1秒程度の時定数を持っており、上記手動調整レジス 20 タ22からの飛び飛びに変化する手動制御値を滑らかな動きに変換している。例えば、上記手動調整レジスタ22からの手動制御値に基づいて上記アッテネータでのレベル調整が例えば上記2dBステップでアップするものである場合は、上記ローパスフィルタ26の出力を上記音量レベルの変化に対応付けて示すと、図4のAに示すように滑らかに変化するものとなる。

【0054】このローパスフィルタ26の出力は、ディジタル/アナログ分配回路19によって分配される。当該ディジタル/アナログ分配回路19は、上記手動調整レジスタ22から例えば10ビットの制御値が供給されたとすると、その中の例えば上位3ビットを上記アナログアッテネータ1側に分配し、例えば下位7ビットを上記ディジタル乗算器3に対して分配する。これにより、上記アナログアッテネータ1においては8通りのレベルで信号の粗調整が行われ、上記ディジタル乗算器3においては上記A/Dコンバータ2の出力レベルデータを例えば1/27のレベル差で微調整する。

【0055】当該ディジタル/アナログ分配回路19で 分配された制御値を上記アッテネータで調整される音量 40 レベルの変化に対応付けて表1に示す。

[0056]

【表1】

	12	?
トータル	アナログ	ディジタル
•	•	•
		•
		•
-4.0 dB	-4 d B	0 dB
-4.25 d B	- 4 d B	-0.25 d B
-4.5 d B	- 4 d B	-0.5 d B
-4.75 d B	- 4 d B	-0.75 d B
-5.0 dB	- 4 d B	-1.0 d B
-5.25 d B	-4 d B	-1.25 d B
-5.5 dB	- 4 d B	-1.5 dB
-5.75 d B	-4dB	-1.75d B
-6.0 d B	-6 d B	0 dB
-6.25 d B	-6dB	0.25 d B
-6.75 d B	-6 d B	0.5 d B
	•	•,
,		•
	•	•
L		

【0057】この表1によれば、上記アナログアッテネータ1で調整される音量レベルは2dBステップとなり、上記ディジタル乗算器3で調整される音量レベルは0.25dBステップとなる。すなわち、上記ディジタル/アナログ分配回路19から上記アナログアッテネータ1に送られる制御値は上記音量レベルの変化に対応付けると図4のBに示すように2dBステップで当該音量レベルを変化させる値であり、また、上記ディジタル/アナログ分配回路19から上記ディジタル乗算器3に送られる制御値は上記音量レベルの変化に対応付けると図4のCに示すように0.25dBステップで当該音量レベルを変化させる値である。

【0058】これにより、本実施例においては、マニュアルのレベルコントロールを行う場合に、レベルが急激に変化したり、レベルが不連続に変化しないレベルコントロールが実現できる。

【0059】また、本実施例回路では、上記手動調整レジスタ22から出力される制御値と上記アナログアッテネータ1の分解能とを合わせることにより、上記A/Dコンバータ3のダイナミックレンジを損なわないようにしている。すなわち、上記手動調整レジスタ22に保持されている制御値を、上述のように、上記アナログアッテネータ1のみが動作する値に限定することで、当該A/Dコンバータ2のダイナミックレンジを損なわないよ

50 うにしている。



【0060】上述したように、本実施例によれば、手動 操作を行う際には、ローパスフィルタ26によって手動 調整レジスタ22からの制御値を平滑化することによ り、ボリューム可変ノイズの除去をすることができる。 また、本実施例では録音ボリュームの操作量に応じた手 動調整レジスタ22の制御量をA/Dコンバータ2のダ イナミックレンジと合わせているため、ダイナミックレ ンジの損がない。

【0061】更に、本実施例の上記手動調整レジスタ2 2は、前述したように、マニュアルで録音レベルを調整 する時のボリューム値(録音ボリュームの操作量)に応 じた手動制御値を出力すると共に、例えば、AGCとマ ニュアルのゲインコントロールモードを行き来した時に ゲインの不連続が起きないように、AGC動作の時はス イッチ42を介して上記四捨五入21で計算された現在 の調整量(ボリューム値)を常に入れるようになされて いる。なお、本実施例の手動調整レジスタ22は、ライ ン入力とマイク入力に対応して独立した手動制御値を保 持している。

【0062】ところで、上記図2の構成のようにマニュ アルとAGCのモードを切り換えることが可能な構成に おいては、例えば、AGCからマニュアル動作に切り換 えたり、逆にマニュアルからAGC動作に切り換えたり した場合に、上記フィードバックユニットの出力(リミ ッタ、ノーマル、基本の各ユニットの出力の合計)をそ のままマニュアルの初期値としたり、或いはAGCに移 行する時に、手動制御値をそのまま基本ユニット13の 初期値にすることが考えられる。この場合、上記AGC を行う構成では、不必要にゲインを動かすのを防止する ために上記バックラッシュ要素をループ内に入れている が、上述のようにフィードバックユニットの出力(リミ ッタ,ノーマル,基本の各ユニットの出力の合計)をマ ニュアルの初期値とすると、上記バックラッシュ分の誤 差がゲインジャンプとなってしまう虞れがある。また、 リミッタユニットが動作中にAGCからマニュアルへ移 行すると、瞬時値をサンプリングしてしまい、真の値と はかけ離れたゲインになってしまう虞れがある。更に、 例えば、マニュアル操作でフェードアウトした直後にA GC動作に移行すると、AGCの初期ゲインがゼロにな ってしまい、適性レンジになるまで長い時間がかかって しまう虞れがある。その他、マニュアル動作の時でも突 然の大入力に対応するため、リミッタユニットだけ動作 させておくこともあるが、この時新たにバックラッシュ によってゲインジャンプが生ずる虞れがある。

【0063】このようなことから、本実施例の図2の構 成においては、例えば、AGCからマニュアルにする場 合には、AGC動作中に、バックラッシュ処理をした値 から減算器45でリミッタユニット11の出力値を差引 き、これを手動調整レジスタ22に入れるようにする。

音がスタートした時及びゲインコントロールのモードが AGCからマニュアルに移行した時には、上記手動調整 ・レジスタ22の値を上記ローパスフィルタ26のレジス タにロードする。なお、本実施例において上記手動調整 レジスタ22は1バイトなので、上記ローパスフィルタ 26のレジスタの同じ単位のところへロードし、他のバ イトはクリアする。これにより、ローパスフィルタ26 は収束済となるので、マニュアルの初期にローパスフィ ルタ26によってゲインが変化することがなくなる。そ の後、前述したマニュアルゲインコントロールの動作が 実行可能となる。

【0064】ここで、バックラッシュ処理後の値を使用 するのは、これが現在のアッテネータの値であるので、 マニュアル移行時も変化がないからである。また、上記 減算器45でリミッタユニット11の出力を差し引くの は、上述したように、リミッタユニット11が突然の大 入力に対応した時に、これをサンプリングしたのでは平 均的な制御値を表現していないためであり、上記ノーマ ルと基本の各ユニット12,13の出力和が長期の平均 値を表現しているからである。また、手動調整レジスタ 22は、一般に調整のステップ単位の分解能しか無いの で、制御値を切り捨てるよりも分解能の桁で四捨五入す れば量子化による誤差を半分にできるため、本実施例で はこのことをも考慮して上記四捨五入回路21を挿入し ている。

【0065】さらに、マニュアルからAGCにする場合

において、例えば、マニュアル操作量で明らかにフェー ドアウト等の一般的でない値が手動調整レジスタ22に 入っている場合には、これに範囲制限回路25で範囲制 限を付けて、AGCフィードバックユニットの基本ユニ ット13に初期化することで(リミッタとノーマルはゼ ロクリアする)、AGC初期の非常識な設定を避けるこ とができるようになっている。すなわち、上記範囲制限 回路25は、例えばRECのスタート時やマニュアルか らAGC動作にゲインコントロールのモードが変わった 時に、AGC動作の初期値をバックアップ値や、マニュ アル設定値(共に手動調整レジスタ22にある値)とす るが、本実施例では、例えば手動制御値が非常識な値の 場合(例えば前回フェードアウトで終わった場合等) に、これを制限することで録音初期のAGC誤差の不具 合を緩和させるようにしている。また、この場合バック ラッシュはゼロとする。具体的に言うと、ゲインコント ロールのモードがマニュアルからAGCモードに移行し た時には、手動調整レジスタ22の値を範囲制限回路2 5により範囲制限してフィードバックループ系の基本ユ ニット13のLPFのレジスタ(図5のローパスフィル タのレジスタ114)に初期セットする。上記範囲制限 回路25での範囲制限は、音源の性質によって、前回の AGCの初期値にどれだけの範囲影響を与えるかを決め 具体的に言うと、本実施例において、マニュアルから録 50 るものである。この場合も、手動調整レジスタ22は、



1 バイトなので、LPFの同じ単位のところへロード し、他のバイトはクリアする。

【0066】また、図2の本実施例の構成において、上 記リミッタ、ノーマル、基本の各フィードバックユニッ ト11, 12, 13は、上記マニュアルからAGCへの 遷移時と共に、前述したように、例えばRECスタート 時 (REC PAUSE, REC PLAY PAUS Eを含む) のような操作モード切り換え時にも初期化さ れるようになっている。この場合、リミッタユニット1 1とノーマルユニット12はゼロに初期化され、基本ユ ニット13は手動調整レジスタ22の値に範囲制限をか けて初期化される。

【0067】すなわち、上述の図2の構成は、例えば、 前述した図1と同様のRECスタート時(例えば、RE C PAUSE, REC PLAY PAUSE等) 等 の各種操作を行うモード設定スイッチ32と、上記モー ド設定スイッチ32での各種操作に対応した操作モード を認識するモード認識手段としてのコントローラ31と を有し、上記コントローラ31で上記操作モードを認識 することに対応して上記操作モードが切り換わる直前に 上記フィードバックユニットで設定された制御値を上記 バックアップRAM24に記憶させ、上記操作モードが 切り換わった時には、上記バックアップRAM24に記 憶された制御値を初期値として上記フィードバックユニ ットに供給し、当該制御値計算ユニット71に初期値と して供給された上記制御値を上記アッテネータ83での 信号レベル調整のための制御値として用いるようにして いる。

【0068】次に、上記フィードバックループユニット の具体的構成について図5を用いて説明する。上記リミ 30 ッタ、ノーマル、基本の各ユニット11, 12, 13 は、実際には1つの構成からなり、内部のパラメータを 各ユニット毎及びマイク/ラインの入力モード毎に変え ることで5つの動作を実行するものである。この図5に おいて、図中Lで示すブロックはライン入力に対応する パラメータを保持しているプロックであり、図中Mで示 すブロックはマイク入力に対応するパラメータを保持し ているブロックであり、図中M, Lはマイク, ライン入 力で同じパラメータを保持しているブロックである。こ れらパラメータ保持ブロックが上記基本、ノーマル、リ ミッタの各ユニット動作に応じて設けられる(リミッタ のみマイク、ライン入力で同じパラメータを有する)。 なお、実質的には、この図5の図中M, Lのブロックが 図1の各制御値計算ユニットの各パラメータ (特性)を 保持する部分となる。

【0069】すなわち、この図5において、端子121 には上記逆バックラッシュ回路8の出力が供給される。 当該入力信号は、減算器116と120に供給される。 当該減算器116には上動作点(上動作レベル)の各パ 供給されるようになっており、上記減算器120には下 動作点(下動作レベル)の各パラメータを保持する保持 部122からの各パラメータが供給されるようになって いる。

16

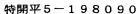
【0070】当該減算器116の出力は、コンパレータ 117に送られ、上記減算器120の出力はコンパレー タ123に送られる。上記コンパレータ123は供給さ れた信号(差分)が負の場合(すなわち上記端子121 に供給された入力信号が上記下動作点より小さい場合) にスイッチ119の上記減算器120の出力が供給され る被切換端子bを選び、逆に供給された信号(差分)が 正の場合(すなわち上記端子121に供給された入力信 号が上記下動作点以上の場合) にスイッチ119の被切 換端子a(ゼロ入力)を選ぶ切換制御信号を出力する。 上記コンパレータ117は供給された信号(差分)が正 の場合(すなわち上記端子121に供給された入力信号 が上記上動作点より大きい場合) にスイッチ118の上 記減算器116の出力が供給される被切換端子aを選 び、逆に供給された信号(差分)が負の場合(すなわち 上記端子121に供給された入力信号が上記上動作点以 下の場合) にスイッチ118の上記スイッチ119の出 力が供給される被切換端子 b を選ぶ切換制御信号を出力 する。

【0071】言い換えれば、上記スイッチ118からの 出力は、上記端子121からの入力が上記上動作点より 大きい場合と下動作点より小さい場合とその中間の場合 とによって分けられ、中間ならばゼロが、上動作点より 大きい場合ならば当該上動作点との差分が、下動作点よ り小さい場合ならば当該下動作点との差分が次段の構成 に送られる。すなわち、これらの構成により、中間レベ ルでは、フィードバックせず、AGCが動作しない不感 帯となっている。また、下動作点を最小値にセットする ことにより、リミッタのように大入力のみに反応するユ ニットを作ることができる。更に、上動作点と下動作点 を同じにすることによって、不感帯を無くし、基本ユニ ットの特性を作ることができる。

【0072】上記スイッチ118の出力端子は、スイッ チ105の被切換端子bと接続されている。当該スイッ チ105の被切換端子aはゼロ入力となっている。当該 スイッチ105は、端子101を介して前記無音検出回 路10から供給される無音フラグに応じて切り換えられ るものであり、上記無音フラグが供給された時(無音検 出時) に上記被切換端子 a 側のゼロ入力を出力し、無音 フラグが無い場合には上記被切換端子b側に切り換えら れるものである。

【0073】上記スイッチ105の出力は乗算器106 に送られる。当該乗算器106には、上ゲインと下ゲイ ンの各パラメータ保持部102,103からのパラメー タが、上記コンパレータ117の切換制御信号に応じて ラメータを保持する保持部115からの各パラメータが 50 切り換えられるスイッチ104を介して供給されるよう

40



になっている。当該スイッチ104は、上記コンパレー タ117からの切換制御信号が正の場合に被切換端子a が選ばれ、逆に負の場合に被切換端子bが選ばれる。

【0074】すなわち、上記乗算器106では、上記端 子121の入力が上記上動作点より大きい場合ならば上 ゲインを、上記端子121の入力が上記下動作点以下な らば下ゲインを乗算する処理が行われる。この上ゲイ ン、下ゲインは、フィードバックループゲインとなる。 当該ゲインを上げるとレベルは圧縮され、基準レベルに 近くなる。また、ゲインを下げると圧縮力は弱まり、基 10 かどうか調べる (バックラッシュ幅で上下調べる)。 準レベルに近づこうとする力も弱くなる。

【0075】上記乗算器106の出力は減算器111を 介して乗算器112に送られると共に、コンパレータ1 07にも送られる。上記コンパレータ107は、上記乗 算器106の出力がゼロ以上の時にスイッチ110の被 切換端子 a 側を選ぶ切換制御信号を出力し、上記乗算器 106の出力がゼロより小さい時に上記スイッチ110 の被切換端子b側を選ぶ切換制御信号を出力するもので ある。当該スイッチ110の被切換端子aにはアタック 時定数の各パラメータを保持するパラメータ保持部10 8からの各パラメータが供給され、被切換端子bにはリ カバリ時定数の各パラメータを保持するパラメータ保持 部109からの各パラメータが供給されるようになって いる。このスイッチ110の出力が上記乗算器112に 送られる。

【0076】上記乗算器112及び減算器111は、後 段の加算器113、レジスタ114と共にIIR型のロ ーパスフィルタを構成している。すなわち、上記乗算器 112の出力は上記加算器113を介してレジスタ11 4に送られると共に、当該レジスタ114の出力が上記 加算器113,減算器111にフィードバックされるよ うになっていて、上記乗算器112に上記パラメータ保 持部108、109からのパラメータ(乗算係数)が供 給されることで、IIR型ローパスフィルタが構成され ている。具体的には、当該ローパスフィルタを通すこと で、系の発振を防止すると共に、AGCの動きを遅くし て、各フィードバックユニットの特徴を形成している。 なお、このローパスフィルタは、時定数がアタックとリ カバリとで別々に設定できるので、積分特性も調整でき る。

【0077】また、当該IIR型ローパスフィルタの上 記レジスタ114の出力が端子124からフィードバッ クループユニットの出力として取り出される。なお、上 記レジスタ114は端子125を介して供給されるイニ シャル値でロードされる。

【0078】図6には、上記バックラッシュ回路14に おけるバックラッシュのフローチャートを示す。

【0079】ここで、上記アナログアッテネータ1への 制御値と、上記対数圧縮回路6で対数圧縮された値とで 単位が異なる場合には、上記バックラッシュ回路14か 50 TPはピーク検出点の一例を示す。

らのバックラッシュ量の出力に対して係数を乗算して、 補正しなくてはいけない。なお、本実施例では、上記ア ッテネータ側が2dB単位で、ピーク検出側が6dB単 位なのでバックラッシュ量を3で除算して補正してい

18

【0080】すなわち、この図6において、上記バック ラッシュ回路14に入力された値は、ステップS1で前 回の出力値との差が取られる。次にステップS2で上記 ステップS1での差がバックラッシュの幅を越えている

【0081】当該ステップS2で上記バックラッシュ幅 を越えていないと判断された場合は、ステップS8に進 み。当該ステップS8でバックラッシュ出力に差の3分 の1を出力する(この時の差はバックラッシュ量であ り、バックラッシュ出力は逆バックラッシュ値として使 われる)。その後、ステップS9でバックラッシュ処理 の出力はそのまま変わらず(不感帯)、バックラッシュ 処理が終わる。

【0082】また、上記ステップS2で上記バックラッ シュ幅を越えていると判断された場合は、ステップS3 に進む。当該ステップS3では上記差分が正か否かの判 断が行われ。当該ステップS3で正と判断された場合に は、ステップS5に進み、当該ステップS5でバックラ ッシュ出力にマイナスバックラッシュ幅の3分の1を出 力する。次に、ステップS7でパックラッシュ処理の出 力は今回の入力値からバックラッシュ幅を引いた値とす る(すなわちバックラッシュ幅分小さい値を出力す る)。その後、バックラッシュ処理を終わる。

【0083】上記ステップS3で負と判断された場合に は、ステップS4に進む。当該ステップS4では、バッ クラッシュ出力にバックラッシュ幅の3分の1を出力す る。次にステップS6でバックラッシュ処理の出力は今 回の入力幅からバックラッシュ幅を加えた値とする(す なわちバックラッシュ幅分大きい値を出力する)。その 後、バックラッシュ処理を終わる。

【0084】なお、上記フローチャートにおけるバック ラッシュ幅とは、片側の値であり、実施例では0.75 d Bとしている。また、バックラッシュ出力は、前記遅 延器15を通って、逆バックラッシュ回路8へ入力され 40 るので、単位を合わせるため、予め3で割っている。

【0085】図7、図8を用いて上記遅延器15による バックラッシュ遅延について説明する。図7のAには前 記オーディオ信号が増加している場合の例を示し、図8 のAには前記オーディオ信号が減少している場合の例を 示す。また、図7のBと図8のBはAGCの実行期間を 示し、図7のCと図8のCは1回前のバックラッシュ量 のデータを、図7のDと図8のDは2回前のバックラッ シュ量のデータを示している。更に、図7、図8の図中 Tc はアッテネータの変化点のタイミングを示し、図中

【0086】すなわち、例えば、上記図7のAに示すよ うにオーディオ信号の増加中は、アッテネータの制御値 を変えた時にピーク検出の区間の後半のレベルが新制御 値の影響を受けており、かつ信号は増加中なので、当該 区間の最大値は後半にある。このため、次のピーク検出 には、新制御値を反映したピークレベルを検出する。し たがって、この図8に示すようにオーディオ信号が増加 している場合において、バックラッシュ補正をする時 は、例えば図中矢印R6 に示すように新制御値の誤差分 である図7のCの1回前のバックラッシュ量のデータを 10 使用する。

【0087】また、例えば、上記図8のAに示すように オーディオ信号の減少中は、アッテネータの制御値を変 えた時にピーク検出の区間の後半は新制御値の影響を受 けているが、当該区間の最大値は減少中なので前半にあ り、次のピーク検出では新制御値以前のピーク値とな る。このため、新制御値が反映するピーク検出値は更に その次(図8のD)となる。したがって、この図8に示 すようにオーディオ信号が減少している場合において、 バックラッシュ補正をする時は、例えば図中矢印R1に 20 示すように図8のDの2回前のバックラッシュ量のデー タを使用する。

【0088】本発明の他の実施例の具体的構成を図9に 示す。上述した図2の構成は、マニュアルゲインコント ロールモードの時には、フィードバックループ系がオフ されるような構成となっているが、この図9は、マニュ アルゲインコントロールモードの時にもフィードバック ループのリミッタユニット11によって前述同様のリミ ッタ動作を行わせることを可能とした構成である。な お、この図9において図2と同一の構成要素には同じ指 30 示符号を付してその説明については省略する。

【0089】この図9においては、上記図2のスイッチ 41に代えて加算器51を設けると共に、当該加算器5 1と上記ローパスフィルタ26との間にマニュアルゲイ ンコントロールのモードの時にオンするスイッチ52 と、上記ローパスフィルタ26の出力からバックラッシ ュ幅の値を減算する減算器53とを挿入接続している。 また、前記四捨五入回路21とバックアップRAM24 との間、ノーマルユニット12と加算器44との間、及 び、基本ユニット13と加算器44との間に、AGCモ 40 ードの時にオンするスイッチ56,54,55を設けて いる。

【0090】すなわち、マニュアル動作にリミッタを付 けた場合には、図2のAGC用のバックラッシュ出力

(加算器44を介したリミッタユニット11の出力)と マニュアル操作出力(ローパスフィルタ26の出力)を 加算して(ただしローパスフィルタ26の出力からバッ クラッシュ幅を引いておく)、これをオフセット加算回 路16へ入力する。

【0091】ここで、上記減算器53によってローパス 50 3・・・・・・ディジタル乗算器

フィルタ26の出力からバックラッシュ幅を引くのは、 次の理由による。例えばリミッタユニット11が一瞬動 作して戻った後では、必ずバックラッシュは正方向にバ ックラッシュ幅分付いており(リミッタが一瞬動作する 大入力はバックラッシュ幅を十分越えている)、このよ うに、リミッタが一度でも動作した後は、この状態が定 常値となる。このため、上記バックラッシュ幅を差し引 けばリミッタ動作に影響されない正しい手動制御値がア ッテネータに出力されることになる。

20

【0092】また、上記リミッタが動作する前では、そ の場合上記差し引いた分誤差になっているので、マニュ アルモードに移行した時には、バックラッシュが正方向 にバックラッシュ幅分付いているように初期化する。す なわち、バックラッシュの出力値=+バックラッシュ 幅、バックラッシュ出力=+バックラッシュ幅/3とす る。

【0093】上述のように、本実施例の構成によれば、 バックラッシュの付いたAGCでも、マニュアルとAG C動作を行き来した場合のゲインジャンプ等の不具合を 避けることができる。

[0094]

【発明の効果】上述のように、本発明のレベルコントロ ール回路においては、モード切り換え直前の制御値を記 憶し、モード切り換え後にこの記憶された制御値を可変 利得手段の初期値として用いるようにしているため、操 作モードを切り換えても初期の歪み率が小さく、また、 レベルの変化等も少ない高品位のレベル調整が可能とな

【図面の簡単な説明】

【図1】本発明実施例のレベルコントロール回路の基本 構成を示すプロック回路図である。

【図2】本発明実施例のレベルコントロール回路の具体 的構成を示すプロック回路図である。

【図3】本実施例の無音検出とレベル調整との関係を示 す図である。

【図4】本実施例の具体的構成の手動制御値と対応する 音量変化を示す図である。

【図5】フィードバックユニットの具体的構成を示すブ ロック回路図である。

【図6】バックラッシュ処理のフローチャートである。

【図7】オーディオ信号が増加している場合のバックラ ッシュの遅延を説明するための図である。

【図8】オーディオ信号が減少している場合のバックラ ッシュの遅延を説明するための図である。

【図9】本実施例の他の具体的構成を示すプロック回路 図である。

【符号の説明】

1・・・・・・・アナログアッテネータ

2····A/Dコンバータ

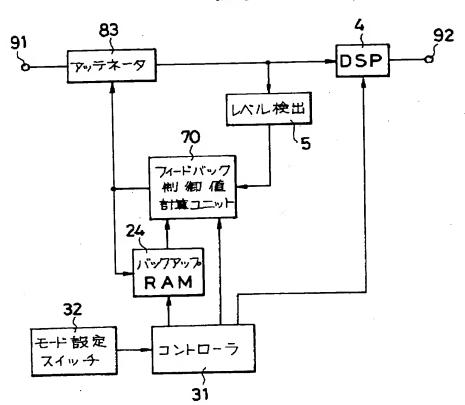


特開平5-198090

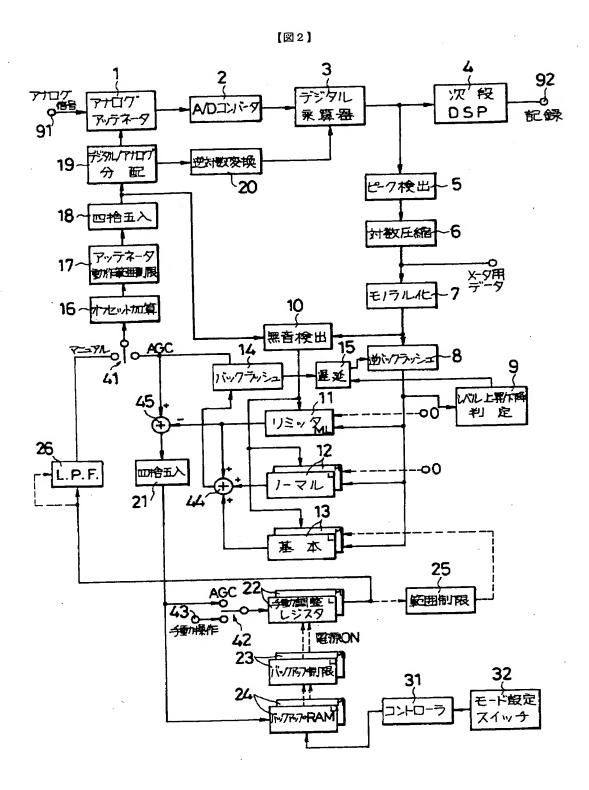
. 21	22
4 · · · · · · · · DS P	15・・・・・・遅延器
5・・・・・・・ピーク検出回路	16・・・・・・オフセット加算回路
6・・・・・・対数圧縮回路	17・・・・・・アッテネータ動作範囲制限回路
7・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	18、21・・・四捨五入回路
8・・・・・・・・逆バックラッシュ回路	19・・・・・ディジタル/アナログ分配回路
8・・・・・・・・・ 遅ハッシノランコ	20・・・・・逆対数変換回路
10・・・・・・無音検出回路	2 2・・・・・手動調整レジスタ
11・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・・	2 3・・・・・・バックアップ制限回路
12・・・・・・ノーマルユニット	2 4 ・・・・・バックアップRAM
_	10 25・・・・・・範囲制限回路
13・・・・・・基本ユニット	26・・・・・・ローパスフィルタ

(12)

【図1】

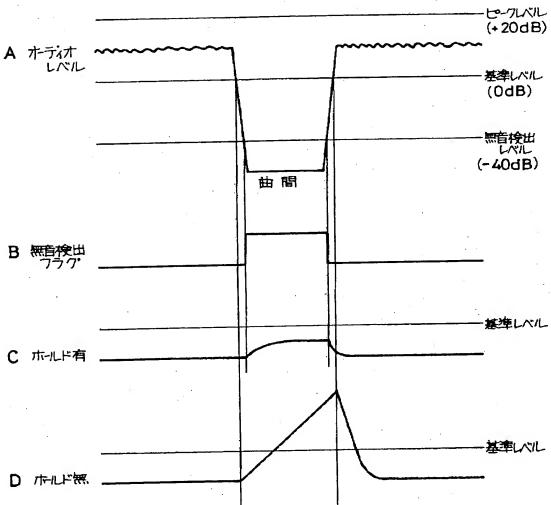








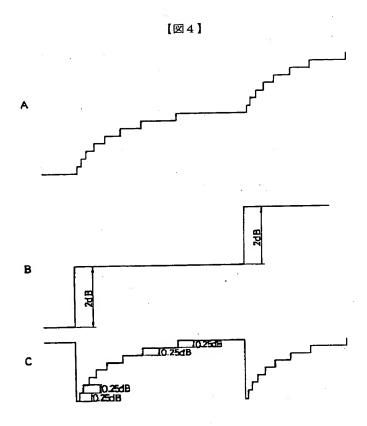




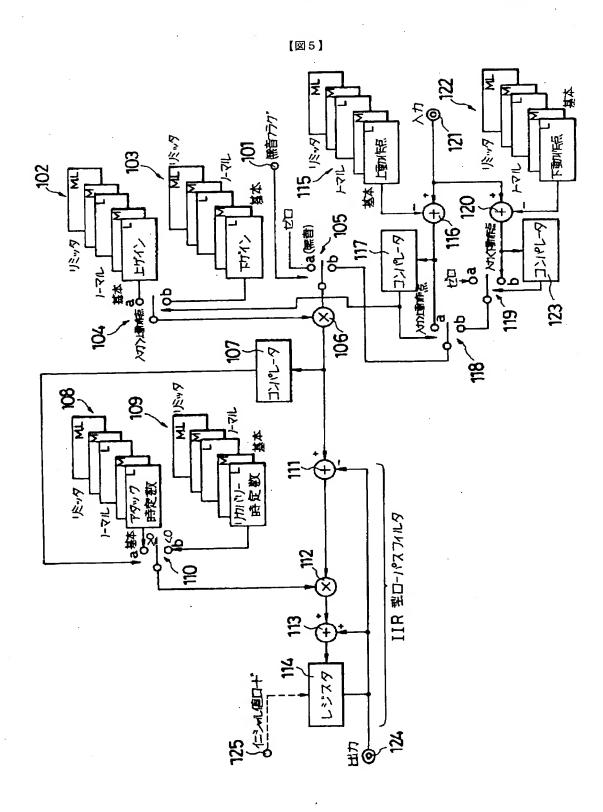


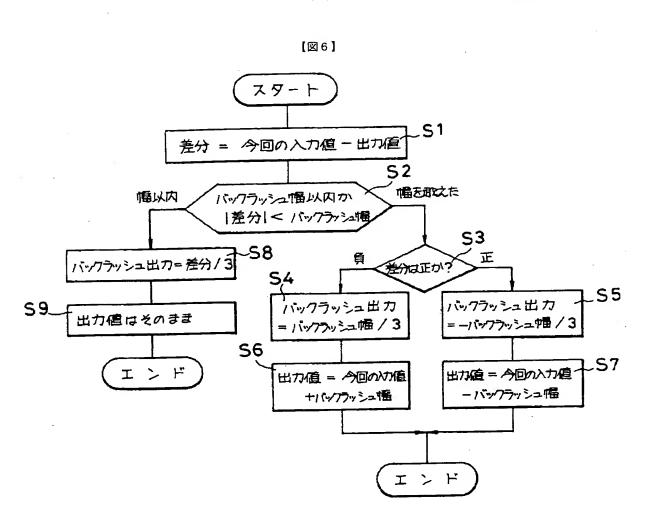
(15)

特開平5-198090

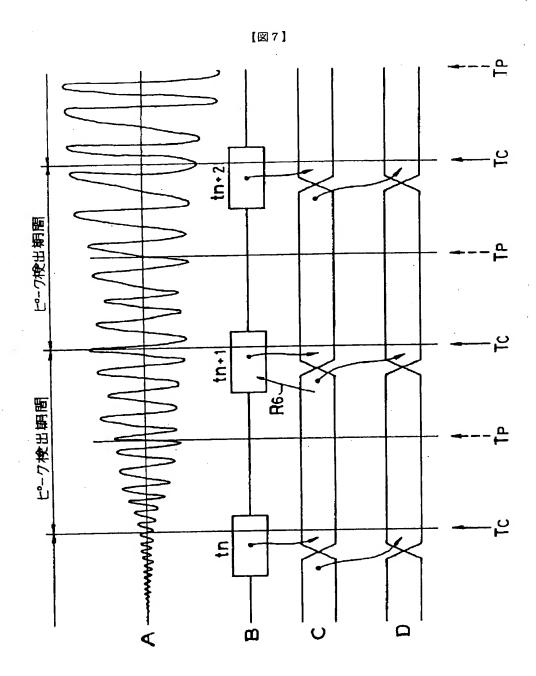




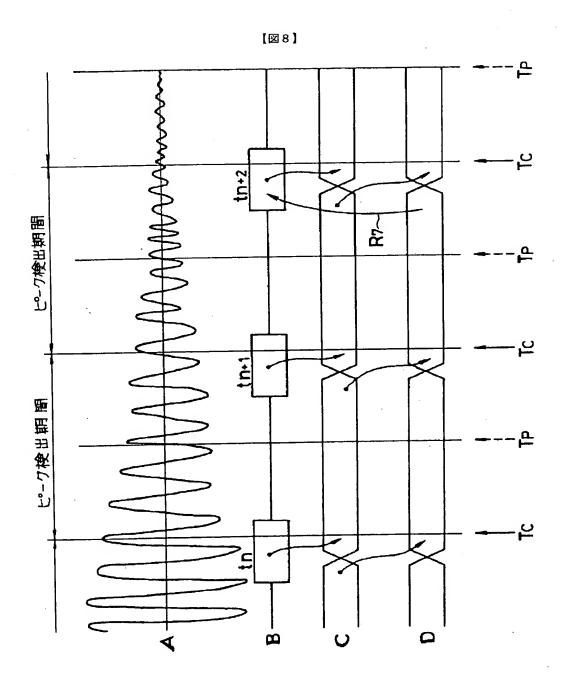




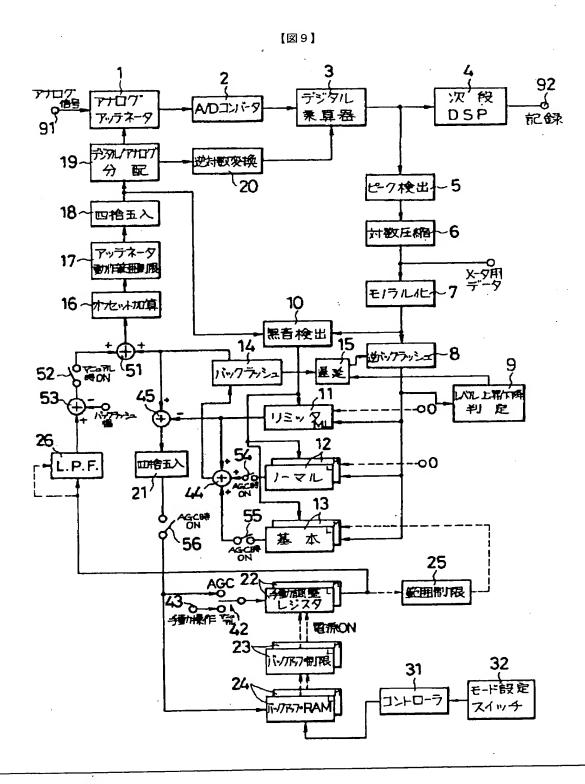












フロントページの続き

(72) 発明者 高畑 弘 東京都練馬区向山 2 - 9 - 2 - 106

This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning Operations and is not part of the Official Record

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

BLACK BORDERS

IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES

FADED TEXT OR DRAWING

BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING

SKEWED/SLANTED IMAGES

COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS

GRAY SCALE DOCUMENTS

LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT

REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

OTHER:

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.